Non-standard solutions of isentropic Euler with Riemann data

Camillo De Lellis

Universität Zürich - Institut für Mathematik.

Hyperbolic systems of conservation laws

 $u : \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^k$ is the unknown vector function. $F : \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^{k \times m}$ is the known "flux function".

 $\begin{cases} \partial_t u + \operatorname{div}_x(F(u)) = 0\\ u(0, \cdot) = u_0. \end{cases}$

The system is strictly hyperbolic if the matrix $(\partial_{\ell} F^{ij}(v)\xi_j)_{\ell i}$ has k distinct real eigenvalues for every $v \in \mathbb{R}^k$, $\xi \in \mathbb{S}^{k-1}$.

It is well known that solutions of (1) develop singularities (shocks) in finite time (generically!).

Problem

Develop a theory which allows to go beyond the singularities.

A (10) F (10)

Hyperbolic systems of conservation laws

 $u : \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^k$ is the unknown vector function. $F : \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^{k \times m}$ is the known "flux function".

 $\begin{cases} \partial_t u + \operatorname{div}_x(F(u)) = 0 \\ u(0, \cdot) = u_0. \end{cases}$

(1)

The system is strictly hyperbolic if the matrix $(\partial_{\ell} F^{ij}(\mathbf{v})\xi_j)_{\ell i}$ has k distinct real eigenvalues for every $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^k$, $\xi \in \mathbb{S}^{k-1}$.

It is well known that solutions of (1) develop singularities (shocks) in finite time (generically!).

Problem

Develop a theory which allows to go beyond the singularities.

Hyperbolic systems of conservation laws

 $u : \mathbb{R}^+ \times \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^k$ is the unknown vector function. $F : \mathbb{R}^k \to \mathbb{R}^{k \times m}$ is the known "flux function".

 $\begin{cases} \partial_t u + \operatorname{div}_x(F(u)) = 0 \\ u(0, \cdot) = u_0. \end{cases}$

(1)

The system is strictly hyperbolic if the matrix $(\partial_{\ell} F^{ij}(\mathbf{v})\xi_j)_{\ell i}$ has k distinct real eigenvalues for every $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^k$, $\xi \in \mathbb{S}^{k-1}$.

It is well known that solutions of (1) develop singularities (shocks) in finite time (generically!).

Problem

Develop a theory which allows to go beyond the singularities.

Isentropic gas dynamics in Eulerian coordinates: the unknowns of the system, which consists of n + 1 equations, are the density ρ and the velocity v of the gas:

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \operatorname{div}_x(\rho v) = 0\\ \partial_t(\rho v) + \operatorname{div}_x(\rho v \otimes v) + \nabla[p(\rho)] = 0\\ \rho(0, \cdot) = \rho^0\\ v(0, \cdot) = v^0 \end{cases}$$

The pressure p is a function of ρ , which is determined from the constitutive thermodynamic relations of the gas in question and satisfies the assumption p' > 0.

A typical example is $p(\rho) = k\rho^{\gamma}$, with constants k > 0 and $\gamma > 1$,

Recall that the internal energy density ε satisfies $p(r) = r^2 \varepsilon'(r)$.

Isentropic gas dynamics in Eulerian coordinates: the unknowns of the system, which consists of n + 1 equations, are the density ρ and the velocity v of the gas:

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \operatorname{div}_{x}(\rho v) = 0\\ \partial_t(\rho v) + \operatorname{div}_{x}(\rho v \otimes v) + \nabla[\rho(\rho)] = 0\\ \rho(0, \cdot) = \rho^0\\ v(0, \cdot) = v^0 \end{cases}$$

The pressure *p* is a function of ρ , which is determined from the constitutive thermodynamic relations of the gas in question and satisfies the assumption p' > 0.

A typical example is $p(\rho) = k\rho^{\gamma}$, with constants k > 0 and $\gamma > 1$,

Recall that the internal energy density ε satisfies $p(r) = r^2 \varepsilon'(r)$.

Isentropic gas dynamics in Eulerian coordinates: the unknowns of the system, which consists of n + 1 equations, are the density ρ and the velocity v of the gas:

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \operatorname{div}_{X}(\rho v) = 0\\ \partial_t(\rho v) + \operatorname{div}_{X}(\rho v \otimes v) + \nabla[p(\rho)] = 0\\ \rho(0, \cdot) = \rho^0\\ v(0, \cdot) = v^0 \end{cases}$$

The pressure p is a function of ρ , which is determined from the constitutive thermodynamic relations of the gas in question and satisfies the assumption p' > 0.

A typical example is $p(\rho) = k\rho^{\gamma}$, with constants k > 0 and $\gamma > 1$,

Recall that the internal energy density ε satisfies $p(r) = r^2 \varepsilon'(r)$.

(2)

Isentropic gas dynamics in Eulerian coordinates: the unknowns of the system, which consists of n + 1 equations, are the density ρ and the velocity v of the gas:

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \operatorname{div}_x(\rho v) = 0\\ \partial_t(\rho v) + \operatorname{div}_x(\rho v \otimes v) + \nabla[p(\rho)] = 0\\ \rho(0, \cdot) = \rho^0\\ v(0, \cdot) = v^0 \end{cases}$$

The pressure p is a function of ρ , which is determined from the constitutive thermodynamic relations of the gas in question and satisfies the assumption p' > 0.

A typical example is $p(\rho) = k \rho^{\gamma}$, with constants k > 0 and $\gamma > 1$,

Recall that the internal energy density ε satisfies $p(r) = r^2 \varepsilon'(r)$.

(2)

Incompressible Euler is a system of PDEs which is NOT a hyperbolic system of conservation laws:

$$\begin{cases} \operatorname{div}_{x} v = 0 \\ \partial_{t} v + \operatorname{div}_{x} (v \otimes v) + \nabla p = 0 \\ v(0, \cdot) = v^{0} \end{cases}$$
(3)

In particular ρ is constant, p is an unknown function and the initial condition does not involve p.

Nonetheless this system will play an important role later in this talk.

Incompressible Euler is a system of PDEs which is NOT a hyperbolic system of conservation laws:

$$\begin{cases} \operatorname{div}_{x} v = 0\\ \partial_{t} v + \operatorname{div}_{x} (v \otimes v) + \nabla p = 0\\ v(0, \cdot) = v^{0} \end{cases}$$
(3)

In particular ρ is constant, p is an unknown function and the initial condition does not involve p.

Nonetheless this system will play an important role later in this talk.

Incompressible Euler is a system of PDEs which is NOT a hyperbolic system of conservation laws:

$$\begin{cases} \operatorname{div}_{x} v = 0\\ \partial_{t} v + \operatorname{div}_{x} (v \otimes v) + \nabla p = 0\\ v(0, \cdot) = v^{0} \end{cases}$$
(3)

In particular ρ is constant, *p* is an unknown function and the initial condition does not involve *p*.

Nonetheless this system will play an important role later in this talk.

Hyperbolic systems of conservation laws II

A well established theory and a lot of literature exists when m = 1: well-posedness holds if weak solutions are required to satisfy a suitable admissibility condition.

Much less is known for m > 1, aside from very interesting works on the stability of sufficiently smooth shock waves.

The space of BV functions plays a prominent role in the 1-dimensional setting, but

Theorem (Rauch 1986)

Well-posedness in BV can be expected only if the following commutator condition holds

$DF^i \cdot DF^j = DF^j \cdot DF^i$

Hyperbolic systems of conservation laws II

A well established theory and a lot of literature exists when m = 1: well-posedness holds if weak solutions are required to satisfy a suitable admissibility condition.

Much less is known for m > 1, aside from very interesting works on the stability of sufficiently smooth shock waves.

The space of BV functions plays a prominent role in the 1-dimensional setting, but

Theorem (Rauch 1986)

Well-posedness in BV can be expected only if the following commutator condition holds

 $DF^i \cdot DF^j = DF^j \cdot DF^i$

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

A well established theory and a lot of literature exists when m = 1: well-posedness holds if weak solutions are required to satisfy a suitable admissibility condition.

Much less is known for m > 1, aside from very interesting works on the stability of sufficiently smooth shock waves.

The space of BV functions plays a prominent role in the 1-dimensional setting, but

Theorem (Rauch 1986)

Well-posedness in BV can be expected only if the following commutator condition holds

 $DF^i \cdot DF^j = DF^j \cdot DF^i$

A well established theory and a lot of literature exists when m = 1: well-posedness holds if weak solutions are required to satisfy a suitable admissibility condition.

Much less is known for m > 1, aside from very interesting works on the stability of sufficiently smooth shock waves.

The space of BV functions plays a prominent role in the 1-dimensional setting, but

Theorem (Rauch 1986)

Well-posedness in BV can be expected only if the following commutator condition holds

$DF^i \cdot DF^j = DF^j \cdot DF^i$.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

A very simple example which develops singularities is given by

 $\begin{cases} \partial_t u + \operatorname{div}_x(f(|u|) \otimes u) = 0 \\ u(0, \cdot) = u_0 \end{cases}$

which can be decoupled in a scalar conservation law and n-1 transport equations.

Serre: is it possible to prove well-posedness for (4) using this structure?

Theorem (Bressan 2003)

There is f Lipschitz (piecewise linear) such that (4) is ill-posed in L^{∞} .

(4

A very simple example which develops singularities is given by

 $\begin{cases} \partial_t u + \operatorname{div}_x(f(|u|) \otimes u) = 0 \\ u(0, \cdot) = u_0 \end{cases}$

which can be decoupled in a scalar conservation law and n-1 transport equations.

Serre: is it possible to prove well-posedness for (4) using this structure?

Theorem (Bressan 2003)

There is f Lipschitz (piecewise linear) such that (4) is ill-posed in L^{∞} .

(4)

A very simple example which develops singularities is given by

 $\begin{cases} \partial_t u + \operatorname{div}_x(f(|u|) \otimes u) = 0 \\ u(0, \cdot) = u_0 \end{cases}$

which can be decoupled in a scalar conservation law and n-1 transport equations.

Serre: is it possible to prove well-posedness for (4) using this structure?

Theorem (Bressan 2003)

There is f Lipschitz (piecewise linear) such that (4) is ill-posed in L^{∞} .

(4)

In 2002 Ambrosio extends the DiPerna-Lions theory of transport equations with $W^{1,p}$ coefficients to the BV case. Therefore

Theorem (Ambrosio-Bouchut-D 2004)

The Cauchy problem for the Keyfitz-Kranzer system is well-posed if $|u_0| \in BV_{loc} \cap L^{\infty}$.

The Keyfitz-Kranzer system satisfies Rauch's commutator condition, but nonetheless

Theorem (D 2005)

Generically, even if $u_0 \in BV$, the BV norm of the solution blows up instantaneously.

イロン イ理 とく ヨン イヨン

In 2002 Ambrosio extends the DiPerna-Lions theory of transport equations with $W^{1,p}$ coefficients to the BV case. Therefore

Theorem (Ambrosio-Bouchut-D 2004)

The Cauchy problem for the Keyfitz-Kranzer system is well-posed if $|u_0| \in BV_{loc} \cap L^{\infty}$.

The Keyfitz-Kranzer system satisfies Rauch's commutator condition, but nonetheless

Theorem (D 2005)

Generically, even if $u_0 \in BV$, the BV norm of the solution blows up instantaneously.

<ロト <回 > < 回 > < 回 > < 回 > … 回

In 2002 Ambrosio extends the DiPerna-Lions theory of transport equations with $W^{1,p}$ coefficients to the BV case. Therefore

Theorem (Ambrosio-Bouchut-D 2004)

The Cauchy problem for the Keyfitz-Kranzer system is well-posed if $|u_0| \in BV_{loc} \cap L^{\infty}$.

The Keyfitz-Kranzer system satisfies Rauch's commutator condition, but nonetheless

Theorem (D 2005)

Generically, even if $u_0 \in BV$, the BV norm of the solution blows up instantaneously.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Problem

Is there a "better" function space?

Loosely speaking there are two options:

- Look for a larger space.
- ► Look for a smaller space.

Problem

Is there a "better" function space?

Loosely speaking there are two options:

- Look for a larger space.
- ► Look for a smaller space.

Problem

Is there a "better" function space?

Loosely speaking there are two options:

- Look for a larger space.
- Look for a smaller space.

Problem

Is there a "better" function space?

Loosely speaking there are two options:

- Look for a larger space.
- ► Look for a smaller space.

Problem

Is there a "better" function space?

Loosely speaking there are two options:

- Look for a larger space.
- Look for a smaller space.

Problem

Is there a "better" function space?

Loosely speaking there are two options:

- Look for a larger space.
- Look for a smaller space.

(a) Is it possible to recast the DiPerna-Lions theory in a more classical framework, with apriori estimates?

(b) Is there a function space which contains BV, embeds compactly in L^1 and is well behaved with respect to the transport equations?

Theorem (Crippa-D 2008)

(a) has a positive answer for the W^{1,p} theory (**BV still open**!).

Theorem (Crippa-D 2006)

(b) has a negative answer.

- (a) Is it possible to recast the DiPerna-Lions theory in a more classical framework, with apriori estimates?
- (b) Is there a function space which contains BV, embeds compactly in L^1 and is well behaved with respect to the transport equations?

Theorem (Crippa-D 2008)

(a) has a positive answer for the W^{1,p} theory (**BV still open**!).

Theorem (Crippa-D 2006)

(b) has a negative answer.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- (a) Is it possible to recast the DiPerna-Lions theory in a more classical framework, with apriori estimates?
- (b) Is there a function space which contains BV, embeds compactly in
 - L^1 and is well behaved with respect to the transport equations?

Theorem (Crippa-D 2008)

(a) has a positive answer for the W^{1,p} theory (BV still open!).

Theorem (Crippa-D 2006)

(b) has a negative answer.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- (a) Is it possible to recast the DiPerna-Lions theory in a more classical framework, with apriori estimates?
- (b) Is there a function space which contains BV, embeds compactly in
 - L^1 and is well behaved with respect to the transport equations?

Theorem (Crippa-D 2008)

(a) has a positive answer for the W^{1,p} theory (BV still open!).

Theorem (Crippa-D 2006)

(b) has a negative answer.

Theorem (D-Székelyhidi 2010)

For any pressure law p there are bounded initial data (ρ_0 , v_0) with $\rho_0 \ge c > 0$ with infinitely many bounded weak solutions (ρ , v) with $\rho \ge c > 0$ satisfying the "usual" entropy admissibility condition.

$$\begin{cases} \frac{\partial_t \rho + \operatorname{div}_{X}(\rho v) = 0}{\partial_t(\rho v) + \operatorname{div}_{X}(\rho v \otimes v) + \nabla[\rho(\rho)]} = 0\\ \rho(0, \cdot) = \rho^0\\ v(0, \cdot) = v^0 \end{cases}$$
(5)
$$\left[\rho\varepsilon(\rho) + \frac{\rho|v|^2}{2}\right] + \operatorname{div}_{X}\left[\left(\rho\varepsilon(\rho) + \frac{\rho|v|^2}{2} + \rho(\rho)\right)v\right] \leq 0 \quad (6)\end{cases}$$

Theorem (D-Székelyhidi 2010)

For any pressure law p there are bounded initial data (ρ_0 , v_0) with $\rho_0 \ge c > 0$ with infinitely many bounded weak solutions (ρ , v) with $\rho \ge c > 0$ satisfying the "usual" entropy admissibility condition.

$$\begin{cases} \frac{\partial_t \rho + \operatorname{div}_{X}(\rho v) = 0}{\partial_t(\rho v) + \operatorname{div}_{X}(\rho v \otimes v) + \nabla[p(\rho)]} = 0\\ \rho(0, \cdot) = \rho^0\\ v(0, \cdot) = v^0 \end{cases}$$
(5)
$$\frac{\partial_t \left[\rho \varepsilon(\rho) + \frac{\rho |v|^2}{2}\right] + \operatorname{div}_{X} \left[\left(\rho \varepsilon(\rho) + \frac{\rho |v|^2}{2} + p(\rho)\right) v\right] \leq 0 \quad (6)$$

Theorem (D-Székelyhidi 2010)

For any pressure law p there are bounded initial data (ρ_0 , v_0) with $\rho_0 \ge c > 0$ with infinitely many bounded weak solutions (ρ , v) with $\rho \ge c > 0$ satisfying the "usual" entropy admissibility condition.

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \operatorname{div}_X(\rho \mathbf{v}) = \mathbf{0} \\ \partial_t(\rho \mathbf{v}) + \operatorname{div}_X(\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) + \nabla[\mathbf{p}(\rho)] = \mathbf{0} \\ \rho(\mathbf{0}, \cdot) = \rho^0 \\ \mathbf{v}(\mathbf{0}, \cdot) = \mathbf{v}^0 \end{cases}$$
(5)

< 回 > < 回 > < 回 > -

Theorem (D-Székelyhidi 2010)

For any pressure law p there are bounded initial data (ρ_0 , v_0) with $\rho_0 \ge c > 0$ with infinitely many bounded weak solutions (ρ , v) with $\rho \ge c > 0$ satisfying the "usual" entropy admissibility condition.

$$\begin{cases} \partial_t \rho + \operatorname{div}_X(\rho v) = 0\\ \partial_t(\rho v) + \operatorname{div}_X(\rho v \otimes v) + \nabla[\rho(\rho)] = 0\\ \rho(0, \cdot) = \rho^0\\ v(0, \cdot) = v^0 \end{cases}$$
(5)
$$\partial_t \left[\rho \varepsilon(\rho) + \frac{\rho |v|^2}{2} \right] + \operatorname{div}_X \left[\left(\rho \varepsilon(\rho) + \frac{\rho |v|^2}{2} + \rho(\rho) \right) v \right] \leq 0 \quad (6)$$

- Following DiPerna and Tartar we split the system of PDEs in linear equations and constitutive relations.
- ► Following Tartar we analyze the wave cone for the linear equation.
- We apply techniques from the theory of differential inclusions (see Cellina, Bressan, Dacorogna-Marcellini, Müller-Šverak, Kirchheim) to construct very oscillatory solutions.

With some "ad hoc" adjustments we adapt this construction to produce solutions of the compressible Euler equations.

Problem

Is it possible to apply this framework directly to compressible Euler?

- Following DiPerna and Tartar we split the system of PDEs in linear equations and constitutive relations.
- ► Following Tartar we analyze the wave cone for the linear equation.
- We apply techniques from the theory of differential inclusions (see Cellina, Bressan, Dacorogna-Marcellini, Müller-Šverak, Kirchheim) to construct very oscillatory solutions.

With some "ad hoc" adjustments we adapt this construction to produce solutions of the compressible Euler equations.

Problem

Is it possible to apply this framework directly to compressible Euler?

- Following DiPerna and Tartar we split the system of PDEs in linear equations and constitutive relations.
- ► Following Tartar we analyze the wave cone for the linear equation.
- We apply techniques from the theory of differential inclusions (see Cellina, Bressan, Dacorogna-Marcellini, Müller-Šverak, Kirchheim) to construct very oscillatory solutions.

With some "ad hoc" adjustments we adapt this construction to produce solutions of the compressible Euler equations.

Problem

Is it possible to apply this framework directly to compressible Euler?

- Following DiPerna and Tartar we split the system of PDEs in linear equations and constitutive relations.
- ► Following Tartar we analyze the wave cone for the linear equation.
- We apply techniques from the theory of differential inclusions (see Cellina, Bressan, Dacorogna-Marcellini, Müller-Šverak, Kirchheim) to construct very oscillatory solutions.

With some "ad hoc" adjustments we adapt this construction to produce solutions of the compressible Euler equations.

Problem

Is it possible to apply this framework directly to compressible Euler?

- Following DiPerna and Tartar we split the system of PDEs in linear equations and constitutive relations.
- ► Following Tartar we analyze the wave cone for the linear equation.
- We apply techniques from the theory of differential inclusions (see Cellina, Bressan, Dacorogna-Marcellini, Müller-Šverak, Kirchheim) to construct very oscillatory solutions.

With some "ad hoc" adjustments we adapt this construction to produce solutions of the compressible Euler equations.

Problem

Is it possible to apply this framework directly to compressible Euler?

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- Following DiPerna and Tartar we split the system of PDEs in linear equations and constitutive relations.
- ► Following Tartar we analyze the wave cone for the linear equation.
- We apply techniques from the theory of differential inclusions (see Cellina, Bressan, Dacorogna-Marcellini, Müller-Šverak, Kirchheim) to construct very oscillatory solutions.

With some "ad hoc" adjustments we adapt this construction to produce solutions of the compressible Euler equations.

Problem

Is it possible to apply this framework directly to compressible Euler?

Theorem (Dafermos-DiPerna)

As long as a Lipschitz solution exists, any bounded admissible solution must coincide with it.

In fact this theorem holds even for measure valued solutions (Brenier-D-Székelyhidi 2010).

First of all the "problem" lies in the irregularity of the velocity:

Theorem (Chiodaroli 2011)

The same ill-posedness result can occur even with pairs (ρ_0 , v_0) where ρ_0 is smooth.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Theorem (Dafermos-DiPerna)

As long as a Lipschitz solution exists, any bounded admissible solution must coincide with it.

In fact this theorem holds even for measure valued solutions (Brenier-D-Székelyhidi 2010).

First of all the "problem" lies in the irregularity of the velocity:

Theorem (Chiodaroli 2011)

The same ill-posedness result can occur even with pairs (ρ_0 , v_0) where ρ_0 is smooth.

3

イロト イヨト イヨト イヨト

Theorem (Dafermos-DiPerna)

As long as a Lipschitz solution exists, any bounded admissible solution must coincide with it.

In fact this theorem holds even for measure valued solutions (Brenier-D-Székelyhidi 2010).

First of all the "problem" lies in the irregularity of the velocity:

Theorem (Chiodaroli 2011)

The same ill-posedness result can occur even with pairs (ρ_0 , v_0) where ρ_0 is smooth.

3

イロン イ理 とく ヨン イヨン

Theorem (Dafermos-DiPerna)

As long as a Lipschitz solution exists, any bounded admissible solution must coincide with it.

In fact this theorem holds even for measure valued solutions (Brenier-D-Székelyhidi 2010).

First of all the "problem" lies in the irregularity of the velocity:

Theorem (Chiodaroli 2011)

The same ill-posedness result can occur even with pairs (ρ_0 , v_0) where ρ_0 is smooth.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Consider Riemann initial data in 2d which can be reduced to the 1d Riemann problem.

$$(\rho_0, v_0)(x) = \begin{cases} (\rho^+, v^+) & \text{if } x_1 > 0\\ (\rho^-, v^-) & \text{if } x_1 < 0 \end{cases}$$
(7)

Theorem (Chiodaroli-D 2012)

There are smooth pressure laws p with p' > 0 for which the following holds. There are admissible L^{∞} solutions of isentropic Euler with initial data (7) which depend also on x_2 .

Inspired by a work of Székelyhidi which proves the same theorem for incompressible Euler with the classical shear flow initial data.

< 回 ト < 三 ト < 三

Consider Riemann initial data in 2d which can be reduced to the 1d Riemann problem.

$$(\rho_0, v_0)(x) = \begin{cases} (\rho^+, v^+) & \text{if } x_1 > 0\\ (\rho^-, v^-) & \text{if } x_1 < 0 \end{cases}$$
(7)

Theorem (Chiodaroli-D 2012)

There are smooth pressure laws p with p' > 0 for which the following holds. There are admissible L^{∞} solutions of isentropic Euler with initial data (7) which depend also on x_2 .

Inspired by a work of Székelyhidi which proves the same theorem for incompressible Euler with the classical shear flow initial data.

Consider Riemann initial data in 2d which can be reduced to the 1d Riemann problem.

$$(\rho_0, v_0)(x) = \begin{cases} (\rho^+, v^+) & \text{if } x_1 > 0\\ (\rho^-, v^-) & \text{if } x_1 < 0 \end{cases}$$
(7)

Theorem (Chiodaroli-D 2012)

There are smooth pressure laws p with p' > 0 for which the following holds. There are admissible L^{∞} solutions of isentropic Euler with initial data (7) which depend also on x_2 .

Inspired by a work of Székelyhidi which proves the same theorem for incompressible Euler with the classical shear flow initial data.



Camillo De Lellis (UZH)

Non-standard solutions with Riemann data

June 25th, 2012 14 / 19

- The pressure law *p* is quite specific and does not satisfy 2p'(ρ) + ρp''(ρ) > 0, nonetheless the 1-d Riemann problem with the data of the previous theorem has a unique solution.
- The data is not "small" in L^{∞} ;
- ▶ The solution of the Riemann problem has a contact discontinuity.
- The proof is not completely in the "compressible world", but, compared to the D-Székelyhidi result, it exploits much more several specific properties of compressible Euler.

- The pressure law *p* is quite specific and does not satisfy 2p'(ρ) + ρp''(ρ) > 0, nonetheless the 1-d Riemann problem with the data of the previous theorem has a unique solution.
- The data is not "small" in L^{∞} ;
- ▶ The solution of the Riemann problem has a contact discontinuity.
- The proof is not completely in the "compressible world", but, compared to the D-Székelyhidi result, it exploits much more several specific properties of compressible Euler.

< 回 > < 三 > < 三 >

- The pressure law *p* is quite specific and does not satisfy 2p'(ρ) + ρp''(ρ) > 0, nonetheless the 1-d Riemann problem with the data of the previous theorem has a unique solution.
- The data is not "small" in L^{∞} ;
- The solution of the Riemann problem has a contact discontinuity.
- The proof is not completely in the "compressible world", but, compared to the D-Székelyhidi result, it exploits much more several specific properties of compressible Euler.

< 回 > < 回 > < 回 >

- The pressure law *p* is quite specific and does not satisfy 2p'(ρ) + ρp''(ρ) > 0, nonetheless the 1-d Riemann problem with the data of the previous theorem has a unique solution.
- The data is not "small" in L^{∞} ;
- The solution of the Riemann problem has a contact discontinuity.
- The proof is not completely in the "compressible world", but, compared to the D-Székelyhidi result, it exploits much more several specific properties of compressible Euler.

< 回 > < 回 > < 回 >

- The pressure law *p* is quite specific and does not satisfy 2p'(ρ) + ρp''(ρ) > 0, nonetheless the 1-d Riemann problem with the data of the previous theorem has a unique solution.
- The data is not "small" in L^{∞} ;
- > The solution of the Riemann problem has a contact discontinuity.
- The proof is not completely in the "compressible world", but, compared to the D-Székelyhidi result, it exploits much more several specific properties of compressible Euler.

I do not expect that Dafermos' entropy rate admissibility criterion does it, because

Theorem (Székelyhidi 2011)

There are weak solutions of incompressible Euler with the classical shear flow initial data which dissipate the kinetic energy (and have a nontrivial dependence on x_2).

Observe that the solution of Navier Stokes with the same initial data depends only on x_1 and t.

I do not expect that Dafermos' entropy rate admissibility criterion does it, because

Theorem (Székelyhidi 2011)

There are weak solutions of incompressible Euler with the classical shear flow initial data which dissipate the kinetic energy (and have a nontrivial dependence on x_2).

Observe that the solution of Navier Stokes with the same initial data depends only on x_1 and t.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

I do not expect that Dafermos' entropy rate admissibility criterion does it, because

Theorem (Székelyhidi 2011)

There are weak solutions of incompressible Euler with the classical shear flow initial data which dissipate the kinetic energy (and have a nontrivial dependence on x_2).

Observe that the solution of Navier Stokes with the same initial data depends only on x_1 and t.

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

I do not expect that Dafermos' entropy rate admissibility criterion does it, because

Theorem (Székelyhidi 2011)

There are weak solutions of incompressible Euler with the classical shear flow initial data which dissipate the kinetic energy (and have a nontrivial dependence on x_2).

Observe that the solution of Navier Stokes with the same initial data depends only on x_1 and t.

Does all this have a "physical" meaning?

I DON'T KNOW

Does all this have a "physical" meaning?

I DON'T KNOW

Camillo De Lellis (UZH)

Non-standard solutions with Riemann data

June 25th, 2012 17 / 19

A .

I would not regard it as a pure academic speculation. Indeed the techniques and ideas which produce these theorems can also be extended to prove the following

Theorem (D-Székelyhidi 2012)

There are Hölder continuous solutions of incompressible Euler which dissipate the kinetic energy.

And the existence of these solutions were predicted by Lars Onsager in 1949 in his famous note on statistical hydrodynamics.

I would not regard it as a pure academic speculation. Indeed the techniques and ideas which produce these theorems can also be extended to prove the following

Theorem (D-Székelyhidi 2012)

There are Hölder continuous solutions of incompressible Euler which dissipate the kinetic energy.

And the existence of these solutions were predicted by Lars Onsager in 1949 in his famous note on statistical hydrodynamics.

I would not regard it as a pure academic speculation. Indeed the techniques and ideas which produce these theorems can also be extended to prove the following

Theorem (D-Székelyhidi 2012)

There are Hölder continuous solutions of incompressible Euler which dissipate the kinetic energy.

And the existence of these solutions were predicted by Lars Onsager in 1949 in his famous note on statistical hydrodynamics.

Thank you for your attention!